

## К проблеме Римана в случае произвольного числа особых точек

Л.А. Хвоцинская (Минск, Беларусь)

В 1857 г. Б. Риман поставил свою знаменитую проблему определения системы аналитических функций  $y_1(z), \dots, y_m(z)$ , которая при обходе вокруг особых точек  $a_1, \dots, a_n$  испытывает линейное преобразование с помощью постоянных невырожденных матриц  $A_1, \dots, A_n$ , образующих группу монодромии [1]. В первоначальной постановке проблемы Римана существует неопределенность, так как решение проблемы в этом случае зависит не только от точек  $a_1, \dots, a_n$  и матриц  $A_1, \dots, A_n$ , но и от выбора ветвей логарифмов. В дальнейшем под проблемой Римана будем понимать проблему определения более узкого класса функций, для которых ветвь логарифма может быть выбрана однозначно.

Проблема Римана, как известно, тесно связана с краевой задачей Римана теории аналитических функций. Проводя через точки  $a_1, \dots, a_n$  простой замкнутый контур, приходим к краевому условию

$$Y^+(t) = A_k^* Y^-(t), \quad t \in a_k \sim a_{k+1}, \quad k = 1, \dots, n, \quad a_{n+1} = a_1, \quad (1)$$

где  $A_k^* = (A_1 \dots A_k)^{-1}$ ,  $A_n^* = E$ .

Решение задачи можно искать в каком-либо выбранном классе Мусхелишвили.

Пусть  $m=2$ , а в качестве особых точек возьмем точки  $a_1, \dots, a_n, \infty$ . Рассмотрим задачу определения системы аналитических функций  $\Phi(z) = (\Phi_1, \Phi_2)$  по краевому условию

$$\Phi^+(t) = A_k \Phi^-(t), \quad t \in a_k \sim a_{k+1}, \quad k = 1, \dots, n, \quad a_{n+1} = \infty. \quad (2)$$

Для матриц 2-го порядка в случае двух и трех особых точек решение задачи строится довольно просто. Оно выражается через элементарные и гипергеометрические функции [2]. Отметим, однако, что в [2] неудачно выбраны ветви логарифмов, и на это указано Ю.В. Обносовым в [3]. Эти замечания учтены в настоящей работе.

В случае четырех и большего числа особых точек для задачи (2) построена каноническая матрица и найдена картина разрешимости. Полученное решение зависело от  $(5n-2)$  параметров, из которых  $2(n+2)$  выражались явно, а для оставшихся  $3(n-2)$  параметров составлялась система из  $2(n-2)$  трансцендентных и  $(n-2)$  алгебраических уравнений [2].

Покажем, что число параметров, входящих в решение задачи (2) и подлежащих дальнейшему определению, можно уменьшить на  $(n-2)$ .

Для простоты изложения положим  $n=3$ .

Решение задачи (2) будем искать в классе функций, интегрируемых при  $z \rightarrow a_k$  ( $k=1,2,3$ ) и почти ограниченных при  $z \rightarrow \infty$ .

Обозначим характеристические числа матриц  $A_{k-1} A_k^{-1}$  ( $k = \overline{1,4}$ ),  $A_0 = A_4 = E$ ,

через  $\alpha_k$  и  $\beta_k$ . Введем обозначения

$$\rho_k = \frac{1}{2\pi i} \ln \alpha_k, \quad -1 < \operatorname{Re} \rho_k \leq 0, \quad \sigma_k = \frac{1}{2\pi i} \ln \beta_k, \quad -1 < \operatorname{Re} \sigma_k \leq 0,$$

$$\Delta = \sum_{k=1}^4 (\rho_k + \sigma_k), \quad \Delta - \text{целое}, \quad -7 \leq \Delta \leq 0.$$

Пусть  $\Phi(z) = (y_1(z), y_2(z))$  — какое-либо решение задачи (2), имеющее максимально возможный порядок  $p_1$  на бесконечности. Можно показать, что в окрестности каждой особой точки это решение имеет вид

$$\begin{pmatrix} y_1 \\ y_2 \end{pmatrix} = D_k \begin{pmatrix} u_k(z) \\ v_k(z) \end{pmatrix} = D_k \begin{pmatrix} (z - a_k)^{\rho_k} \tilde{u}_k(z) \\ (z - a_k)^{\sigma_k} \tilde{v}_k(z) \end{pmatrix}, \quad \begin{pmatrix} y_1 \\ y_2 \end{pmatrix} = D_4 \begin{pmatrix} u_4(z) \\ v_4(z) \end{pmatrix} = D_4 \begin{pmatrix} z^{-\rho_\infty} \tilde{u}_4(z) \\ z^{-\sigma_\infty} \tilde{v}_4(z) \end{pmatrix}, \quad (3)$$

где  $D_k$  — матрицы, приводящие матрицы  $A_{k-1} A_k^{-1}$  к жордановой форме, функции  $\tilde{u}_k(z)$  ( $k = \overline{1,4}$ ) — голоморфны в окрестностях точек  $a_k$ , а  $\tilde{v}_k(z)$  либо голоморфны в окрестностях  $a_k$ , либо имеют вид

$$\tilde{v}_k(z) = \frac{1}{2\pi i} \ln(z - a_k) \tilde{u}_k(z) + \tilde{w}_k(z) \quad \text{при} \quad \rho_k = \sigma_k \quad (k = 1, 2, 3),$$

$$\tilde{v}_4(z) = -\frac{1}{2\pi i} \ln z \tilde{u}_4(z) + \tilde{w}_4(z) \quad \text{при} \quad \rho_4 = \sigma_4$$

и  $\tilde{w}_k(z)$  ( $k = \overline{1,4}$ ) — голоморфны в окрестностях точек  $a_k$ ,  $\tilde{u}_k(a_k) \neq 0$ ,  $\tilde{v}_k(a_k) \neq 0$ ,  $\tilde{w}_k(a_k) = 0$ ;

$$\rho_\infty = \rho_4 + k_1, \quad \sigma_\infty = \sigma_4 + k_2,$$

а целые числа  $k_1$  и  $k_2$  подбираются из условия

$$\sum_{k=1}^3 (\rho_k + \sigma_k) + \rho_\infty + \sigma_\infty = 1 \quad (4)$$

или  $k_1 + k_2 = 1 - \Delta$ .

Очевидно, что решение  $\Phi(z)$  будет иметь максимальный возможный порядок на бесконечности, если  $k_1 = \left[ \frac{2 - \Delta}{2} \right]$ ,  $k_2 = \left[ \frac{1 - \Delta}{2} \right]$  в случае  $\operatorname{Re} \rho_4 \leq \operatorname{Re} \sigma_4$  и

$k_1 = \left[ \frac{1 - \Delta}{2} \right]$ ,  $k_2 = \left[ \frac{2 - \Delta}{2} \right]$  в случае  $\operatorname{Re} \rho_4 \geq \operatorname{Re} \sigma_4$ . Тогда  $p_1 = \min\{\operatorname{Re} \rho_\infty, \operatorname{Re} \sigma_\infty\}$ .

Система функций

$$\left( \prod_{k=1}^3 (z - a_k) y_1, \prod_{k=1}^3 (z - a_k) y_2 \right)$$

также является решением задачи (2) и имеет на бесконечности порядок  $p_1 - 2$ .

Рассмотрим систему функций

$$(y_1^*, y_2^*) = \left( \frac{\prod_{k=1}^3 (z - a_k) y_1 - q y_1}{z - b}, \frac{\prod_{k=1}^3 (z - a_k) y_2 - q y_2}{z - b} \right), \quad (5)$$

где  $q$  и  $b$  — некоторые числа,  $b \neq a_k$  ( $k = 1, 2, 3$ ). Вектор-функция (5) удовлетворяет краевому условию (2) и будет голоморфной в точке  $z = b$  при выполнении условий

$$y_j(b)q = \prod_{k=1}^3 (b - a_k) y_j'(b), \quad j = 1, 2 \quad (6)$$

Для этого достаточно потребовать, чтобы функция  $y_2(z)$  в точке  $z=b$  имела ноль второго порядка. Тогда параметр  $q$  можно найти по первой из формул (6).

Порядок  $p_2$  функции (5) равен:  $p_2 = p_1 - 1$ .

Матрица  $X^*(z) = \begin{pmatrix} y_1 & y_1^* \\ y_2 & y_2^* \end{pmatrix}$  является нормальной, но не является канонической.

Рассмотрим матрицу

$$X(z) = X^*(z) \begin{pmatrix} 1 & \varepsilon z \\ 0 & 1 \end{pmatrix}, \quad \text{где } \varepsilon = \begin{cases} \rho_\infty, & \text{если } \operatorname{Re} \rho_\infty \leq \operatorname{Re} \sigma_\infty, \\ \sigma_\infty, & \text{если } \operatorname{Re} \rho_\infty \geq \operatorname{Re} \sigma_\infty. \end{cases}$$

Порядок  $p_2$  второго столбца матрицы  $X(z)$  равен

$$p_2 = \max\{\operatorname{Re} \rho_\infty, \operatorname{Re} \sigma_\infty\} - 1.$$

Матрица  $X(z)$  обладает следующими свойствами:

1) элементы  $X(z)$  принадлежат выбранному классу;

2)  $\det X(z) \neq 0$  всюду в  $C \setminus \bigcup_{k=1}^3 \{a_k\}$ ;

3) порядок  $p$  определителя матрицы  $X(z)$  равен сумме порядков ее столбцов,

т.к.  $p = \rho_\infty + \sigma_\infty - 1 = p_1 + p_2$ .

Следовательно, матрица  $X(z)$  является канонической. [4].

Составим систему ДУ, которой удовлетворяет матрица  $X(z)$ .

Для простоты вычислений составим сначала систему ДУ для матрицы

$$X_0(z) = \begin{pmatrix} y_1 & \frac{p(z)}{z-b} y_1' \\ y_2 & \frac{p(z)}{z-b} y_2' \end{pmatrix}, \quad \text{где } p(z) = \prod_{k=1}^3 (z - a_k).$$

Подставляя матрицу  $X_0(z)$  в краевое условие (2), дифференцируя его на каждом из участков  $a_k \sim a_{k+1}$  ( $k = 1, 2, 3$ ) и исключая матрицы  $A_k$ , получим краевое условие

$$\left[ X_0^{-1} \frac{dX_0}{dt} \right]^+ = \left[ X_0^{-1} \frac{dX_0}{dt} \right]^-. \quad (7)$$

Рассмотрим матрицу

$$X_0^{-1}(z) \frac{dX_0(z)}{dz} = \begin{pmatrix} 0 & \frac{p(z)}{z-b} \frac{y_2' y_1'' - y_1' y_2''}{y_1 y_2' - y_2 y_1'} \\ \frac{z-b}{p(z)} \frac{p'(z)}{p(z)} - \frac{1}{z-b} + \frac{y_1 y_2'' - y_2 y_1''}{y_1 y_2' - y_2 y_1'} & \end{pmatrix} \quad (8)$$

Учитывая представление (3), нетрудно показать, что элементы матрицы (3) аналитичны всюду в  $C$ , за исключением точек  $a_1, a_2, a_3, b$ , где они имеют полюсы.

Применяя теперь к (7) теорему об аналитическом продолжении и обобщенную теорему Лиувилля, получим

$$\frac{dX_0}{dz} = X_0 \left( \begin{array}{c} 0 \\ \frac{z-b}{p(z)} \end{array} - \sum_{k=1}^3 \rho_k \sigma_k \prod_{\substack{j=1 \\ j \neq k}}^3 \frac{a_k - a_j}{(a_k - b)(z - a_k)} - \frac{q}{(z-b)^2} + \frac{\gamma}{z-b} - \rho_\infty \sigma_\infty \right) \quad (8)$$

причем  $\sum_{k=1}^3 (\rho_k + \sigma_k) + \rho_\infty + \sigma_\infty - 1 = 0$ , что совпадает с соотношением (4).

Подставляя в (8\*)  $X_0(z) = X(z) \begin{pmatrix} 1 & q(z-b)^{-1} - \varepsilon z \\ 0 & 1 \end{pmatrix}$ , получим регулярную

систему ДУ, которой удовлетворяет каноническая матрица  $X(z)$ :

$$\frac{dX}{dz} = X \sum_{k=1}^3 \frac{U_k}{z - a_k},$$

где

$$U_k = \begin{pmatrix} -\eta_k & (\eta_k + \rho_k)(\eta_k + \sigma_k) \\ (a_k - b)\omega_k & \eta_k + \rho_k + \sigma_k \end{pmatrix}, \quad \omega_k = 1 / \prod_{\substack{j=1 \\ j \neq k}}^3 (a_k - a_j), \\ \eta_k = [\varepsilon a_k (a_k - b) - q] \omega_k.$$

Система (9) сводится к ДУ вида

$$y'' + \left[ \sum_{k=1}^3 \frac{1 - \rho_k - \sigma_k}{z - a_k} - \frac{1}{z-b} \right] y' + \frac{z-b}{\prod_{k=1}^3 (z - a_k)} \times \\ \times \left[ \frac{q}{(z-b)^2} + \frac{q}{z-b} \left( \sum_{k=1}^3 \frac{\rho_k + \sigma_k}{b - a_k} - \frac{q}{\prod_{k=1}^3 (b - a_k)} \right) + \rho_\infty \sigma_\infty + \sum_{k=1}^3 \rho_k \sigma_k \prod_{\substack{j=1 \\ j \neq k}}^3 \frac{a_k - a_j}{(a_k - b)(z - a_k)} \right] y = 0$$

Уравнение (10) — это ДУ класса Фукса с пятью особыми точками  $a_1, a_2, a_3, b, \infty$ , причем точка  $z=b$  является регулярной. Это уравнение содержит 8 известных параметров —  $q$  и  $b$ . Составим уравнения для нахождения параметров  $q$  и  $b$ .

Выберем параметры  $q$  и  $b$  так, чтобы локальные решения (3) аналитическими продолжениями друг друга, т.е. выполнялись равенства

$$D_k \begin{pmatrix} u_k \\ v_k \end{pmatrix} = D_{k+1} \begin{pmatrix} u_{k+1} \\ v_{k+1} \end{pmatrix}, \quad k = 1, 2, 3.$$

Нетрудно установить, что произвольная матрица  $D_k$ , приводящая  $A_{k-1} A_k^{-1}$  к жордановой форме, имеет вид

$$D_k = \tilde{D}_k T_k, \quad T_k = \begin{pmatrix} \gamma_k & 0 \\ 0 & \delta_k \end{pmatrix} \text{ при } \alpha_k \neq \beta_k \text{ и } T_k = \begin{pmatrix} \gamma_k & 0 \\ \delta_k & \gamma_k \end{pmatrix}, \text{ при } \alpha_k = \beta_k, \quad k = \overline{1,4} \quad (12)$$

где  $\tilde{D}_k$  – постоянная невырожденная матрица, приводящая  $A_{k-1}A_k$  к жордановой форме, а  $\gamma_k, \delta_k$  – некоторые числа.

С другой стороны, в окрестности каждой особой точки имеют место соотношения

$$\begin{pmatrix} u_k \\ v_k \end{pmatrix} = \Lambda_k \begin{pmatrix} u_{k+1} \\ v_{k+1} \end{pmatrix}, \quad k = 1, 2, 3. \quad (13)$$

где  $\Lambda_k = \begin{pmatrix} \lambda_i^{(k)} \end{pmatrix}$  – постоянные невырожденные матрицы, элементы которых выражаются через функции  $u_k, v_k, u_{k+1}, v_{k+1}$  и их производные в фиксированной точке, причем значения их справа и слева от контура различны.

Подставляя (12) и (13) в (11), приходим к трем матричным уравнениям

$$T_k \Lambda_k = S_k T_{k+1}, \quad \text{где } S_k = \begin{pmatrix} s_{ij}^{(k)} \end{pmatrix} = \tilde{D}_k^{-1} \tilde{D}_{k+1}, \quad k = 1, 2, 3,$$

которые дают систему 12-ти уравнений для определения  $\gamma_k, \delta_k$  ( $k=1,2,3$ ). Условия совместности этой системы дают 5 уравнений для определения  $q$  и  $b$ , из которых лишь два являются независимыми.

Установлено, что параметры  $q$  и  $b$  можно найти, решив систему двух уравнений вида

$$\frac{\det \Lambda_k}{\det S_k} = \frac{\lambda_{12}^{(k)} \lambda_{ij}^{(k)}}{s_{12}^{(k)} s_{ij}^{(k)}}, \quad k = 1, 2, \quad (14)$$

$$\text{где } i = \begin{cases} 1, & \text{если } \alpha_k = \beta_k, \\ 2, & \text{если } \alpha_k \neq \beta_k, \end{cases} \quad j = \begin{cases} 2, & \text{если } \alpha_{k+1} = \beta_{k+1}, \\ 1, & \text{если } \alpha_{k+1} \neq \beta_{k+1}. \end{cases}$$

Аналогичные построения производятся и в случае произвольного числа особых точек  $a_1, \dots, a_n, \infty$ .

Обозначим  $\alpha_k, \beta_k$  – характеристические числа матриц  $A_{k-1}A_k^{-1}$  ( $k = 1, \dots, n+1$ ),  $A_0 = A_{n+1} = E$ . Находим числа

$$\rho_k = \frac{1}{2\pi i} \ln \alpha_k, \quad -1 < \operatorname{Re} \rho_k \leq 0, \quad \sigma_k = \frac{1}{2\pi i} \ln \beta_k, \quad -1 < \operatorname{Re} \sigma_k \leq 0,$$

$$\Delta = \sum_{k=1}^{n+1} (\rho_k + \sigma_k), \quad \Delta - \text{целое число, } -2n-1 \leq \Delta \leq 0.$$

$$\rho_\infty = \rho_{n+1} + \left[ \frac{2-\Delta}{2} \right], \quad \sigma_\infty = \sigma_{n+1} + \left[ \frac{1-\Delta}{2} \right], \quad \text{если } \operatorname{Re} \rho_{n+1} \leq \operatorname{Re} \sigma_{n+1}$$

$$\rho_\infty = \rho_{n+1} + \left[ \frac{1-\Delta}{2} \right], \quad \sigma_\infty = \sigma_{n+1} + \left[ \frac{2-\Delta}{2} \right], \quad \text{если } \operatorname{Re} \rho_{n+1} \geq \operatorname{Re} \sigma_{n+1}.$$

Нетрудно показать, что матрица

$$X(z) = \begin{pmatrix} y_1 & y_1^* \\ y_2 & y_2^* \end{pmatrix}, \quad y_j^* = \frac{\prod_{k=1}^n (z - a_k)}{\prod_{m=1}^{n-2} (z - b_m)} y_j' - \sum_{m=1}^{n-2} \frac{q_m}{z - b_m} y_j, \quad j = 1, 2,$$

где  $b_m, q_m$  ( $m=1, \dots, n-2$ ) — некоторые числа, а  $y_1, y_2$  — фундаментальная система решений ДУ класса Фукса

$$y'' + \left( \sum_{k=1}^n \frac{1 - \rho_k - \sigma_k}{z - a_k} - \sum_{m=1}^{n-2} \frac{1}{z - b_m} \right) y' +$$

$$+ \frac{\prod_{m=1}^{n-2} (z - b_m)}{\prod_{k=1}^n (z - a_k)} \left[ \sum_{m=1}^{n-2} \frac{q_m}{z - b_m} \left( \frac{1}{z - b_m} + \sum_{k=1}^n \frac{\rho_k + \sigma_k}{b_m - a_k} - q_m \frac{\prod_{j=1, j \neq k}^{n-2} (b_m - b_j)}{\prod_{k=1}^n (b_m - a_k)} \right) + \sum_{k=1}^n \frac{\rho_k \sigma_k}{z - a_k} \frac{\prod_{j=1, j \neq k}^n (a_k - a_j)}{\prod_{m=1}^{n-2} (a_k - b_m)} + \rho_n \sigma_n \right] y$$

является нормальной и простым преобразованием сводится к канонической.

Для определения параметров  $q_m, b_m$  ( $m=1, \dots, n-2$ ) составлена система  $2(n-2)$  трансцендентных уравнений, аналогичных уравнениям (14).

Частными индексами  $\chi_1, \chi_2$  задачи (2) назовем целые части от порогов столбцов матрицы  $X(z)$  на бесконечности.

$$\chi_1 = \left[ \frac{1 - \Delta}{2} \right], \quad 0 \leq \chi_1 \leq n + 1, \quad \chi_2 = \left[ \frac{-\Delta}{2} \right], \quad 0 \leq \chi_2 \leq n.$$

Так как  $0 \leq \chi_1 - \chi_2 \leq 1$ , то частные индексы устойчивы.

Суммарный индекс  $\chi$  задачи (2) и число  $\ell$  линейно независимых решений будут задаваться формулами:

$$\chi = \chi_1 + \chi_2 = -\Delta, \quad 0 \leq \chi \leq 2n + 1, \quad \ell = \chi + 1, \quad 1 \leq \ell \leq 2n + 2.$$

Аналогичный метод может быть использован при решении проблемы Римана с матрицами порядка  $\geq 3$ .

#### Литература

1. Риман Б. Сочинения. М.-Л., 1948.
2. Хвоцинская Л.А.// Деп. в ВИНТИ, N2400-B93.
3. Обносов Ю.В.// Изв. вузов. Математика. 1994, N8, с.55-56.
4. Литвинчук Г.С. Краевые задачи и сингулярные интегральные уравнения. М., 1977.