

Из табл. 1 видно, что на 100 комплексов «Полесье-800», необходимо иметь на складе дилерского технического центра по 4 редуктора верхних и нижних валцов, 2 аппарата измельчающие, 2400 ножей барабана, 4 ускорителя выброса, 5 валов ускорителя выброса, 2 слосопровода, 2 основания слосопровода, 2 устройства доизмельчающие, 10 главных приводов, 2 переключателя длин резки, по 2 редуктора бортовые правые и левые, 120 брусков противо-режущих, 5 двигателей Д-280-1S-01, другие запасные части.

Необходимо отметить, что отношение оптимального резерва запасных частей к величине парка комплексов «Полесье-800» с увеличением последнего уменьшается.

**Заключение.** Изложена методика оптимизации резерва составных частей обеспечения работоспособности комплексов для заготовки кормов. Приведены результаты оптимизации резерва составных частей для обеспечения работоспособности комплексов высокопроизводительных кормоуборочных «Полесье-800» (КВК-800).

## ЛИТЕРАТУРА

1. Прабху Н. Методы теории массового обслуживания и управления запасами: Перевод с английского. – М.: Машиностроение, 1989, – 297с.

2. Миклуш В.П., Круглый П.Е. Обеспечение эксплуатационной надежности машинного парка технологических комплексов. – В кн.: Опыт, проблемы и перспективы развития технического сервиса с.-х. техники. Материалы международной научно-практической конференции. Минск, БАТУ. – 2005.

УДК 631.173.4(07)

## ОПТИМИЗАЦИЯ ТРАНСПОРТНОГО ХОЗЯЙСТВА ПРЕДПРИЯТИЙ ТЕХНИЧЕСКОГО СЕРВИСА

*В.Л. Ситкевич – студент 4 курса БГАТУ  
Научный руководитель – доцент, к.т.н. П.Е. Круглый*

Наиболее эффективный вид транспорта и организацию перевозок выбирают путем сравнения нескольких вариантов по технико-экономическим показателям, то есть путем их оптимизации. При

этом рассчитывают затраты, связанные с капитальными вложениями, содержанием и эксплуатацией внутривозовского транспорта.

Оптимальным считают вариант, при котором приведенные затраты на транспортирование единицы выпускаемой продукции будут минимальными. Задачи оптимизации решают поэтапно. Сначала разрабатывают маршруты движения транспорта и минимизируют их по протяженности холостых пробега.

Затем выбирают вид подъемно-транспортного оборудования и осуществляют оптимизацию методами линейного программирования, как правило с использованием персональных компьютеров. Это транспортная задача. Транспортная задача, как частный случай общей задачи линейного программирования, может быть поставлена в следующем виде.

Требуется составить такую схему (план) грузоперевозок, при которой будет полностью удовлетворяться спрос на перемещение груза и соблюдаться график перевозок, а затраты на транспортирование выпускаемой продукции  $C$  будут минимальными.

Предположим, что на предприятии технического сервиса имеется  $m$  подразделений, из которых отправляется груз (пунктов отправления), и  $n$  подразделений – пунктов назначения. Заданы размеры отправления (ресурсы) –  $a_i$  и прибытия (спрос) –  $b_j$  по конкретному пункту в тоннах или других единицах. Известна стоимость перевозки единицы груза от каждого пункта отправления до определенного пункта назначения  $c_{ij}$ .

План перевозок можно представить таблицей, строки которой соответствуют пунктам отправления, столбцы пунктам назначения (табл. 1). Такие таблицы называются матрицами. С левой стороны проставлены номера пунктов отправления грузов и их ресурсы, то есть количество груза в тоннах или других единицах измерения, подлежащего отправлению с данного пункта. Вверху ставятся номера пунктов назначения и величина их спроса на данный вид груза (в тоннах или других единицах измерения).

В каждом элементе матрицы (клетке) в верхнем левом углу проставляются стоимости перевозки  $C_{ij}$ , а в правом нижнем – возможные размеры перевозок  $X_{ij}$ . Затраты на одну перевозку с пункта отправления  $i$  на пункт назначения  $j$  можно выразить произведением  $C_{ij}X_{ij}$ . Тогда общие затраты на все перевозки

Матрица плана перевозок

Пункты отправления и их ресурсы		Пункты назначения				
		1	...	$j$	...	$n$
		Спрос				
		$b_1$	...	$b_j$	...	$b_n$
1	$a_1$	$C_{11}$	...	$C_{1j}$	...	$C_{1n}$
		$X_{11}$	...	$X_{1j}$	...	$X_{1n}$
...	...	...	...	...	...	...
$i$	$a_i$	$C_{i1}$	...	$C_{ij}$	...	$C_{in}$
		$X_{i1}$	...	$X_{ij}$	...	$X_{in}$
...	...	...	...	...	...	...
$m$	$a_m$	$C_{m1}$	...	$C_{mj}$	...	$C_{mn}$
		$X_{m1}$	...	$X_{mj}$	...	$X_{mn}$

$$C = \sum_{i=1}^m \sum_{j=1}^n C_{ij} X_{ij}. \quad (1)$$

Аргументы  $X_{ij}$  этой функции связаны между собой следующим образом. Сумма всех перевозок, расположенных в первой строке матрицы (табл. 1), равна размерам отправок из пункта 1:

$$X_{11} + X_{12} + \dots + X_{1j} + \dots + X_{1n} = a_1. \quad (2)$$

Аналогичные равенства можно написать и для всех остальных строк. В результате получим систему линейных уравнений:

$$\sum_{j=1}^n X_{ij} = a_i, \quad (i = 1, 2, \dots, m). \quad (3)$$

Сумма всех перевозок, расположенных в первом столбце, равна потребности первого пункта назначения:

$$X_{11} + X_{21} + \dots + X_{i1} + \dots + X_{m1} = b_1. \quad (4)$$

Для всех столбцов это система линейных уравнений:

$$\sum_{i=1}^m X_{ij} = b_j, \quad (j = 1, 2, \dots, n). \quad (5)$$

Кроме того решение задачи имеет смысл при положительных значениях перевозок:

$$X_{ij} \geq 0, \quad (i = 1, 2, \dots, m; j = 1, 2, \dots, n). \quad (6)$$

Таким образом, в общем виде транспортная задача линейного программирования формулируется следующим образом: необходимо привести к минимуму линейную функцию

$$C = \sum_{i=1}^m \sum_{j=1}^n C_{ij} X_{ij} \rightarrow \min \quad (7)$$

с неотрицательными аргументами, связанными системой линейных ограничений

$$\left. \begin{aligned} \sum_{j=1}^n X_{ij} &= a_i, \quad (i=1, 2, \dots, m); \\ \sum_{i=1}^m X_{ij} &= b_j, \quad (j=1, 2, \dots, n); \\ X_{ij} &\geq 0, \quad (i=1, 2, \dots, m; \quad j=1, 2, \dots, n). \end{aligned} \right\} \quad (8)$$

Большинство транспортных задач решается из условия обеспечения минимума затрат на перевозку груза. В некоторых случаях встречаются задачи, когда требуется минимизировать общее количество времени на все перевозки. Они решаются точно так же, как обычные, а в качестве показателя  $C_{ij}$  берут продолжительность перевозки груза из пункта  $i$  в пункт  $j$ .

Транспортная задача может иметь две формы: замкнутую модель, если общие размеры отправления груза со всех пунктов и прибытия на все пункты назначения равны

$$\sum_{i=1}^m a_i = \sum_{j=1}^n b_j, \quad (9)$$

и открытую модель  $\sum_{i=1}^m a_i \neq \sum_{j=1}^n b_j$ . (10)

Открытую модель всегда можно привести к замкнутой, введя фиктивный пункт назначения, когда ресурсы превышают потребности, либо фиктивный пункт отправления если потребности превышают ресурсы.

Для решения транспортных задач разработано несколько методов (алгоритмов). В зависимости от размера матрицы (числа грузоотправителей и грузополучателей) применяют те или иные из них.

Решение транспортной задачи, как правило, состоит из двух этапов: построения исходного или начального плана с использова-

нием определенных методов и примеров; опираясь на начальный план, последовательно однообразными математическими действиями (итерациями) переходят к другому, улучшенному плану, до тех пор, пока не достигнут оптимального решения.

Начальным может быть любой базисный план. Однако время решения задачи зависит от числа итераций, которые необходимо сделать, чтобы прийти к оптимальному плану. Чем лучше начальный план, тем меньше число итераций надо сделать и, следовательно, затратить меньше времени на решение задачи.

Рассмотрим решение транспортной задачи методом наименьшей стоимости. Задан план перевозок в виде матрицы (табл. 2).

В пунктах отправления 1–3 находятся 15, 25 и 30 тонн груза соответственно. Грузополучатели 1–4 требуют соответственно 16, 20, 25 и 9 тонн груза. Стоимости перевозки 1 тонны груза в тыс. рублей из пунктов отправления в пункты потребления показаны в соответствующих клетках матрицы в левом верхнем углу.

Анализ табл. 2 показывает, что при перевозке груза из пункта отправления 2 в пункт назначения 2 (клетка 2.2) стоимость перевозки наименьшая из всех вариантов и составляет 1 тыс. руб. за 1 тонну груза, а перевозка из пункта отправления 3 в пункт назначения 4 является максимальной по стоимости и составляет 23 тыс. руб. за 1 тонну груза (клетка 3.4). При составлении плана необходимо в клетку 2.2 назначить максимально возможное количество перевозок, а в 3.4 – минимально возможные или даже совсем не включать перевозки.

В элемент матрицы (таблица 2) с минимальной стоимостью (клетка 2.2) назначаем максимально возможную перевозку. Для этого сравниваем ресурсы второй строки (25 т) и спрос второго столбца (20 т). Меньшую цифру (20) помещаем в рассматриваемую клетку (2.2) и вычитаем из сравниваемых величин. В остатке второго столбца останется нуль (ставим букву *K*), в остатке второй строки – 5. Второй столбец из дальнейшего рассмотрения исключаем, а в оставшихся клетках матрицы ищем следующий элемент с минимальной стоимостью. Им будет клетка 1.3.

Определяем величину перевозки, которую необходимо поместить в клетку 1.3. Для этого сравниваем ресурсы первой строки (15 т) и спрос третьего столбца (25 т). Меньшую цифру (15) помещаем в клетку 1.3 и разность  $25 - 15 = 10$  записываем в остаток

третьего столбца. Первую строку из дальнейшего рассмотрения исключаем, так как ресурсы пункта отправления 1 исчерпаны. В остатке первой строки ставим букву *K*.

Таблица 2

Начальный план перевозок – стоимость перевозки, тыс. руб./т

Пункты отправления и их ресурсы, т		Пункты назначения и их спрос, т				Остаток
		1	2	3	4	
		16	20	25	9	
1	15	4	11	2 <u>II</u> 15	17	K
2	25	12	1 <u>I</u> 20	22	8 <u>III</u> 5	5 K
3	30	21 <u>V</u> 16	19	15 <u>IV</u> 10	23 <u>VI</u> 4	20 4 K
Остаток	–	K	K	10 K	4 K	–

В оставшихся клетках матрицы ищем следующий элемент с минимальной стоимостью. Им будет клетка 2.4. Определяем величину перевозки, которую необходимо назначить в клетку 2.4. Для этого сравниваем остаток ресурсов второй строки (5 т) и спрос четвертого столбца (9 т). Меньшую цифру (5) записываем в клетку 2.4, разность  $9 - 5 = 4$  записываем в остаток четвертого столбца. Вторую строку из дальнейшего рассмотрения исключаем, так как ресурсы второго пункта отправления 25 т полностью исчерпаны. В остатке второй строки проставляем букву *K*.

Далее в оставшихся клетках матрицы ищем следующий элемент с минимальной стоимостью перевозки. Это клетка 3.3. Определяем величину перевозки, которую необходимо поместить в клетку 3.3. Сравниваем ресурсы третьей строки (30 т) и неудовлетворенный спрос третьего столбца (10 т). Меньшую цифру (10) записываем в клетку 3.3, а разность  $30 - 10 = 20$  заносим в остаток третьей строки. Столбец 3 из дальнейшего рассмотрения исключаем, так как спрос третьего пункта назначения 25 т полностью удовлетворен. В остатке третьего столбца ставим букву *K*.

Следующим элементом матрицы с минимальной стоимостью перевозки будет клетка 3.1. Определяем величину перевозки, которую необходимо назначить в клетку 3.1. Сравниваем остаток ресурсов третьей строки (20 т) со спросом первого столбца (16 т). Меньшую цифру 16 заносим в клетку 3.1, разность  $20 - 16 = 4$  записываем в остаток строки 3. Столбец 1 из дальнейшего рассмотрения исключаем, так как спрос 1-го пункта назначения 16 т удовлетворен.

В оставшуюся клетку 3.4 назначаем перевозку 4 т. В остатках третьей строки и четвертого столбца записываем букву К.

Таким образом, объем перевозок полностью распределен (римскими цифрами обведенными окружностью указана очередность назначения перевозок). Теперь подсчитываем стоимость перевозок по данному плану

$$C = 1 \times 20 + 2 \times 15 + 8 \times 5 + 15 \times 10 + 21 \times 16 + 23 \times 4 = 668 \text{ тыс. руб.}$$

Метод наименьшей стоимости довольно прост и удобен для решения задач при малых размерах матрицы. При больших ее размерах возникают трудности поиска клеток с минимальной стоимостью, что может привести к ошибке, а следовательно, к увеличению числа итераций при построении оптимального плана перевозок.

УДК 631.22

## **ОПРЕДЕЛЕНИЕ ТРУДОЕМКОСТИ ТЕХНИЧЕСКОГО ОБСЛУЖИВАНИЯ И РЕМОНТА МАШИН И ОБОРУДОВАНИЯ ЖИВОТНОВОДЧЕСКИХ ФЕРМ**

*В.В. Евсеев – студент 5 курса БГАТУ  
Научный руководитель – к.э.н., доцент Л.И. Ковалев*

Последние годы характеризуются интенсивным ростом энерговооруженности животноводства, поступлением в сельское хозяйство более сложных, высокопроизводительных машин. Так, в настоящее время система машин для комплексной механизации животноводства содержит свыше 1050 наименований, или по сравнению с 1980 годом количество средств возросло в 1,6 раза. Но технический прогресс в сельском хозяйстве нельзя сводить только к